导向仪开机

- 1. 安装电池组, 扣住扳机一秒钟。
- 2. 点击确认您已阅读了警告信息。
- 3. 双击开启主菜单。

主菜单





1. 红外端口 2. 扳机

- 1 -

- 1. 遥感频道
- 2. 传感器频段朝上 / 朝下
- 3. 传感器功率模式(左)
 - 导向仪电池的电量(右)
- 4. 频率优化
- 5. 传感器快速扫描配对
- 6. 校准
- 7. 地上高度(HAG)和TrakStand支架
- 8. 设置
- 9. 目标深度(设置后显示)
 10. 目标指引
- 点击扳机,即可经由定位模式屏幕开启主菜单。点击,可浏览菜单选项 并切换屏幕。在某个选项上短暂扣住扳机,松开便可予以选定。下一个 屏幕上显示关机。闲置6秒后,显示屏回到"定位模式屏幕"。

钻进前需采取的步骤

1. 优化和测量主动干扰

双频段的Falcon猎鹰F1使用第11和第34两个频段。频率优化功能可以 扫描148个频率,从中选择噪音电平最小的频率,用来优化每个频段的信 号。

有两个优化频段的方法:快速扫描配对法和扫描-选取-配对法。为了 决定选哪种方法,可目视检查整个作业现场,看是否有干扰源,例如交 通信号灯回路和其他公用事业管线。注意钻孔中最深处周围的干扰 源。

基本方法:快速扫描配对法

在主动干扰最小的作业现场,同时优化第11和第34频段。快速扫描配对 优化期间,导向仪并不显示噪音电平。

- a. 在传感器关机情形下,去到待钻进路径上怀疑干扰电平最高的位置 或钻孔中最深的地方。
- b. 从主菜单中选择快速扫描配对 👕。

显示屏上显示出频段和预设的功率模式,准备进行配对。如欲了解干扰和改变 预设功率模式方面的更多信息,请参阅DCI DigiGuide应用程序(app)。

高阶方法:"扫描-选取-配对"法

沿着钻径行走时,在干扰信号较大的作业现场,使用频率优化功能可以显示主动干扰(噪音)状况。频率优化功能会针对第11和第34频段显示先前保存的和当前的噪音电平。

a. 在传感器关机情形下,先从主菜单里选择**传感器选择 / 频率优化 Ш**,再选 频率优化 Ш,然后选择扫描 **⑤**。

b. 沿着钻径行走并进行扫描,找到噪音电平最高的地方。



频率优化结果

当前己配对的朝上和朝下频段
 频段号
 最大噪音读数线
 朝上频段(*快速选择选项)
 朝下频段(*快速选择选项)
 6.再次扫描
 配对
 8.退出/取消

- **c**. 重要的是,必须回到钻进路径上噪音电平最高的那一点。再次扫描 **⑤**,对 各频段进行优化。
- d. 可以执行下列操作中的某一项操作:
- 若要继续使用当前所选的频段(最左边的两个频段)并且回到定位模式屏幕,选择取消区。
- 若要选择并同时指定两个快速选择频段(由 **仓**♥箭头标出),选择配对
- 若要手动选择使用某个频段作为朝上或朝下的频段,则首先选择想要使用的频段,然后选择朝上或朝下频段图标,并予以指定。选择配对之,指定所选频段。

同一个频段既可用于不同功率层级的朝上或朝下的频段,也可用优化后的两个不同 频率来予以保存。若需了解更多信息,可经由DCI DiglGuide应用程序(app)搜索。



第11频段中的较低频率受钢筋和被动干扰的影响较小。若需了解更多信息,可经由 DCI DiglGuide应用程序(app)搜索"干扰"词条。

2. 导向仪与传感器之间的频段配对

传感器有两个功率层级:标准功率和低功率。标准功率适用于更深的作业。低 功率具有更快的数据传送速度和更长的电池寿命。

- a. 安装传感器电池和端盖。
- b. 确认将与传感器配对的朝上和朝下频段及其功率模式层级(低功率 ♥ 或标准功率 ♥)。若要改变功率模式层级,选择传感器功率模式 ♥。若需了解更多信息,可经由DCI DigiGuide应用程序(app)搜索"功率模式"词条。

C. 将传感器的红外端口保持在靠近导向仪的红外端口处。

带有可编程功率模式的Falcon猎鹰导向仪与V2型传感器一同使用时,其他选择方法皆会被覆盖。



- d. 选择传感器配对 2, 原地握住传感器,直到显示出勾号(5到10秒),此时导向仪会发出嘀声。
- e. 成功配对后,导向仪显示出朝上和朝下的频段及其功率模式。
- f. 点击确认这些频段和功率层级。单点校准菜单开启。

3. 校准朝上的频段

配对、频段改变或传感器功率模式改变后,必须在无 干扰环境下进行校准。导向仪和传感器首先校准朝 上的频段。

a. 将传感器(位于舱体内)放在水平的地面,使导向仪近端边缘与传感器中心点之间的距离为3米。



- b. 选择继续之,开始校准。校准期间切勿移动导向 仪。AGR屏幕开启。
- C. 用卷尺检查地上量程(AGR)默认值,至少在两个深度点(1.5米和4.6米)验证 每个频段的深度读数。距离读数应在±5%范围内。选择退出区。

4. 改变传感器和导向仪频段, 重复校准并检查地上量程(AGR) 默认 值

- a. 校准朝下频段的方法是:先改变传感器的频段。使用第5页上改变传感器频 段一节中所述的某一种方法。
- b. 在定位模式屏幕,点击开启主菜单,然后选择传感器选择 / 频率优化 🔤。
- C. 选择**频段选择** →, 然后选择不带勾号的频段。定位模式屏幕上出现数据时,点击开启主菜单,从中选择校准 →, 然后选择单点校准 →。

- d. 重复步骤3,进行校准并检查地上量程(AGR)。各频段已优化,传感器已配 对,导向仪已就绪,可供使用。
- e. 在定位模式屏幕,让一名同事手持传感器,使其保持水平和平行状态,并与你保持着等同于钻孔深度的距离。二人平行地沿着钻径行走。如果两个频段上都丢失了数据,应换用高阶方法,再次扫描。



如果定位模式屏幕上的面向角指示器显示出三角形错误符号,则表明传感器未经 过校准。去到校准菜单,完成单点校准。

设置菜单

经由设置菜单 ॐ可设置深度单位、倾角单位、面向角偏移、遥感频道、目标指引 深度、水平状况、LOC安全设置、对比度以及校准历史。设置远程显示器,使其 与导向仪的设置相一致。

地上高度(HAG)菜单

地上高度(HAG)是在将导向仪保持在TrakStand支架上的状况下,从地面到导向仪底部的距离。经由主菜单启用HAG < 能够准确获得地下深度测量数据,无 需将导向仪置于地面上。



除非启用了TrakStand HAG, 否则目标指引(Target Steering)会假设导向仪是在地 面上。若需了解更多信息,可经由DCI DigiGuide应用程序(app)搜索"目标指引"和 "TrakStand支架"词条。

定位模式屏幕

如果菜单闲置时间超过6到7秒,就会出现定位模式屏幕;做出某个选择后,也会 立即出现定位模式屏幕。若要从任何其他屏幕返回定位模式屏幕,选择**取消**或 退出区。



定位点(球)
 带有居中定位线的导向仪(方框)
 面向角指示器和数值
 面向角 / 倾角更新指示条
 传感器倾角
 传感器功率模式和信号强度
 传感器温度



传感器必须与导向仪配对而且二者必须都在同样的频段上,才能显示数据。若需了 解更多信息,可经由DCIDiglGuide应用程序(app)搜索"远程显示器"词条。

基本定位操作

- 1. 使方框内的目标球位于正中央,以此来确定前定位点和后定位点。标出这些 位置。
- 在前定位点处扣住扳机,获得预测深度读数。会出现参考数值指示器R图 标。如果跳过此步骤,定位线可能不会出现。
- 3. 确定定位线的方法是:使位于前定位点和后定位点之间的方框中的定位线处 于正中央。参见上一页的定位模式屏幕。
- 4. 在前、后定位点两点之间的定位线处扣住扳机,可查看深度读数。
- 5. 若要提高深度 / 数据读数的准确度,持续扣住扳机至少5秒,启用极限模式。 若需了解更多信息,可经由DCI DigiGuide应用程序(app)搜索"极限模式" 词条。

改变传感器频段

在钻进之前的校准期间或在钻进涂中,可在朝上和朝下频段之间进行切换,以 克服干扰。见第6页上关于如何改变导向仪频段的说明。

地上开机方法

朝下频段的传感器开机方法是:传感器头朝下安装电池和电池盖(电池盒在上 端)。朝上频段的传感器开机方法是:传感器头朝上安装电池。

地上倾斜法(装入或未装入钻头)



在此整个过程中,必须将传感器基本保持在同样的(±2)时钟位置。将 已开机的传感器保持在水平位置(O±10°),等待至少5秒。将传感器向 上倾斜至大约+65°(几乎垂直),等待10-18秒;然后再使其重新回到水 平位置(等待时间为10-18秒)。传感器改变频段时,导向仪上的数据消 失。

地下(钻进途中)10/2/7面向角法

临时取消面向角偏移功能(若已启用)。





1.顺时针将其转动至大约 2.顺时针将其转动至大约



3. 顺时针将其转动至大约 10±1时钟位置。等待10-18秒。2±1时钟位置。等待10-18秒。7±1时钟位置。等待10-18秒。

传感器在20秒之内改变频段,导向仪上的数据消失。改变了导向仪频段之后, 必要时,重新启用面向角偏移功能。

改变导向仪频段

改变了传感器的频段之后,导向仪的频段也必须改变。从主菜单中选择传感器 选择 / 频率优化 ⅠⅠ, 然后洗频段选择 📟 。洗择不带勾号的频段。定位模式

屏幕开启。随着传感器开始使用新的频段,便会开始显示数据。

信号衰减

如果信号强度符号闪烁,则表明存在着极端的干扰。深度和定位点可能不准确,导向仪无法校准。

如果信号强度符号并没有闪烁,但在深度不超过2.4米状况下,面向角指示器上 出现**A**警告符号,则属于正常,可以不用理会**A**警告符号。

传感器信号场几何图

水平传感器



倾角传感器



- 1. 侧视图
 2. RLP:后定位点
 3. LL:定位线
 4. FLP:前定位点
- 1. 俯视图(自顶部向下看)
- 2. 钻机
- 3. 侧视图(地下)
- 4. RLP:后定位点
- 5. LL:定位线
- 6. 传感器
- 7. 钻进路径
- 8. FLP:前定位点

当传感器有倾角时,从后定位点和前定位点到定位线的距离是不一样的。若需 了解更多信息,可经由DCI DigiGuide应用程序(app)搜索"陡深钻进作业"词 条。

定位模式屏幕俯视图





深度和预测深度读数





导向仪和传感器的实际 位置

在定位线处扣住扳机

- 1. 定位点(前定位点或后定位点)
- 2. 俯视图
- 定位线处的Line-in-the-Box(定位 线入框)
- 4. HAG开 启
- 5. 极限模式定时器
- 6. 极限模式图标
- 7. 面向角偏移
- 8. 传感器深度

深度显示屏幕(定位线处的Line-in-the-Box(定位线入框))



在前定位点处扣住扳机

- 1. 参考信号锁定指示器
- 2. HAG关闭
- 3. 倾角
- 4. 传感器预测深度*
- 5. 传感器电池的电量
- 6. 传感器与前定位点之间的水平距 离*

*仅在前定位点有效。在后定位点无 效。

预测深度屏幕,(Ball-in-the-Box(定位球入框),仅在前定位点处)

预测深度是指传感器若继续沿目前路径和倾角运行,到达前定位点时的计算深 度。 如欲了解更多详细信息,请经由App网店将DCI DigiGuide应用程序(app)安装到您的智能设备上,或从我们的网站下载操作手册,网址:digital-control.com。可根据 要求,提供纸质版操作手册。若有任何疑问,请联络当地的DCI办事 处:+86.21.6432.5186,或联络美国客服部:+1.425.251.0559。

观看培训视频,请关注我公司的微信公众号 "DCI导向仪"。



DCI、DCI标识、DigiTrak、DigiTrak Falcon、FI、以及Target Steering是美国注册商标;Ball-in-the-Box、 Ball-in-the-Box标识、Ball标识、Box标识、DigiGuide、Falcon猎鹰标识、HAG、Max Mode以及 TrakStand是Digital Control Incorporated公司的普通法商标。其他商标注册正在申请中。本指南中涉 及的产品受美国和外国的专利保护。详细信息请访问本公司官网:www.DigiTrak.com/patents。



Printed: 4/6/2022

官网:digital-control.cn

官方微博:DCI导向仪

官方抖音:美国DCI导向仪