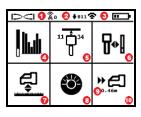
导向仪开机

- 1. 安装电池组,扣住扳机一秒钟。
- 2. 点击确认您已阅读了警告信息。
- 3. 双击开启主菜单。

主菜单





1. 红外端口 2. 扳机

- 1. 谣感频道
- 2. 传感器频段朝上/朝下
- 3. 传感器功率模式(左) 导向仪电池的电量(右)
- 4. 频率优化
- 5. 传感器快速扫描配对
- 6. 校准
- 7. 地上高度(HAG)和TrakStand支架
- 7. 地上 8. 设置
- 9. 目标深度(设置后显示)
- 10. 目标指引

点击扳机,即可经由定位模式屏幕开启主菜单。点击,可浏览菜单选项并切换屏幕。在某个选项上短暂扣住扳机,松开便可予以选定。下一个屏幕上显示关机。闲置6秒后,显示屏回到"定位模式屏幕"。

钻进前需采取的步骤

1. 优化和测量主动干扰

双频段的Falcon猎鹰F1使用第11和第34两个频段。频率优化功能可以扫描148个频率,从中选择噪音电平最小的频率,用来优化每个频段的信号。

有两个优化频段的方法: 快速扫描配对法和扫描-选取-配对法。为了决定选哪种方法,可目视检查整个作业现场,看是否有干扰源,例如交通信号灯回路和其他公用事业管线。注意钻孔中最深处周围的干扰源。

基本方法:快速扫描配对法

在主动干扰最小的作业现场,同时优化第11和第34频段。快速扫描配对优化期间,导向仪并不显示噪音电平。

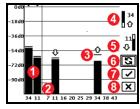
- a. 在传感器关机情形下,去到待钻进路径上怀疑干扰电平最高的位置或钻孔中最深的地方。
- b. 从主菜单中选择**快速扫描配对 "?**"。

显示屏上显示出频段和预设的功率模式,准备进行配对。如欲了解干扰和改变 预设功率模式方面的更多信息,请参阅DCI DigiGuide应用程序(app)。

高阶方法:"扫描-选取-配对"法

沿着钻径行走时,在干扰信号较大的作业现场,使用频率优化功能可以显示主 动干扰(噪音)状况。频率优化功能会针对第11和第34频段显示先前保存的和当 前的噪音电平。

- a. 在传感器关机情形下,先从主菜单里选择**传感器选择/频率优化≥**,再选 频率优化 **以**,然后选择扫描 **以**。
- b. 沿着钻径行走并进行扫描, 找到噪音电平最高的地方。



- 1. 当前已配对的朝上和朝下频段
- 2. 频段号
- 3. 最大噪音读数线
- 4. 朝上频段(*快速选择选项)
- 5. 朝下频段(*快速选择选项)
- 6. 再次扫描
- 7. 配对
- 8. 退出 / 取消

频率优化结果

- C. 重要的是,必须回到钻进路径上噪音电平最高的那一点。再次扫描 🔄,对 各频段讲行优化。
- d. 可以执行下列操作中的某一项操作:
- 若要继续使用当前所选的频段(最左边的两个频段)并目同到定位模式屏 幕, 选择取消区。
- 若要手动选择使用某个频段作为朝上或朝下的频段,则首先选择想要使用 的频段,然后选择朝上或朝下频段图标,并予以指定。选择配对☑. 指定 所选频段。



同一个频段既可用于不同功率层级的朝上或朝下的频段,也可用优化后的两个不同 频率来予以保存。若需了解更多信息,可经由DCI DigiGuide应用程序(app)搜索。



第11频段中的较低频率受钢筋和被动干扰的影响较小。若需了解更多信息,可经由 DCI DigiGuide应用程序(app)搜索"干扰"词条。

2. 导向仪与传感器之间的频段配对

传感器有两个功率层级:标准功率和低功率。标准功率适用于更深的作业。低功率具有更快的数据传送速度和更长的电池寿命。

- a. 安装传感器电池和端盖。
- b. 确认将与传感器配对的朝上和朝下频段及其功率模式层级(低功率 ♥或标准功率 ♥)。若要改变功率模式层级,选择传感器功率模式 \(\bar{\mathbf{c}}\)。若需了解更多信息,可经由DCI DigiGuide应用程序(app)搜索"功率模式"词条。
- C. 将传感器的红外端口保持在靠近导向仪的红外端口处。



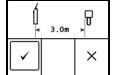
带有可编程功率模式的Falcon猎鹰导向仪与V2型传感器一同使用时,其他选择方法皆会被覆盖。



- d. 选择**传感器配对 🕝**,原地握住传感器,直到显示出勾号(5到10秒),此时导向仪会发出嘀声。
- e. 成功配对后,导向仪显示出朝上和朝下的频段及其功率模式。
- f. 点击确认这些频段和功率层级。单点校准菜单开启。

3. 校准朝上的频段

配对、频段改变或传感器功率模式改变后,必须*在无干扰环境下进行校准*。导向仪和传感器首先校准朝上的频段。



- a. 将传感器(位于舱体内)放在水平的地面, 使导向仪近端边缘与传感器中心点之间的距离为3米。
- b. 选择继续☑,开始校准。校准期间切勿移动导向 仪。AGR屏幕开启。
- c. 用卷尺检查地上量程(AGR)默认值,至少在两个深度点(1.5米和4.6米)验证每个频段的深度读数。距离读数应在±5%范围内。选择**退出**

4. 改变传感器和导向仪频段, 重复校准并检查地上量程(AGR) 默认值

- a. 校准朝下频段的方法是: 先改变传感器的频段。使用第5页上改变传感器频段一节中所述的某一种方法。
- b. 在定位模式屏幕,点击开启主菜单,然后选择**传感器选择 / 频率优化 🕍**。
- c. 选择频段选择 = ,然后选择不带勾号的频段。定位模式屏幕上出现数据时,点击开启主菜单,从中选择校准 → ,然后选择单点校准 → 。

- d. 重复步骤3,进行校准并检查地上量程(AGR)。各频段已优化,传感器已配对,导向仪已就绪,可供使用。
- e. 在定位模式屏幕, 让一名同事手持传感器, 使其保持水平和平行状态, 并与 你保持着等同于钻孔深度的距离。二人平行地沿着钻径行走。如果两个频 段上都丢失了数据, 应换用*高阶方法*, 再次扫描。



如果定位模式屏幕上的面向角指示器显示出三角形错误符号,则表明传感器未经 过校准。去到校准菜单,完成单点校准。

设置菜单

经由设置菜单◆可设置深度单位、倾角单位、面向角偏移、遥感频道、目标指引深度、水平状况、LOC安全设置、对比度以及校准历史。设置远程显示器,使其与导向仪的设置相一致。

地上高度(HAG)菜单

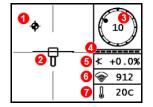
地上高度(HAG)是在将导向仪保持在TrakStand支架上的状况下,从地面到导向仪底部的距离。经由主菜单启用HAG 型能够准确获得地下深度测量数据,无需将导向仪置于地面上。



除非启用了TrakStand HAG, 否则目标指引(Target Steering)会假设导向仅是在地面上。若需了解更多信息,可经由DCI DiglGulde应用程序(app)搜索"目标指引"和"TrakStand支架"词条。

定位模式屏幕

如果菜单闲置时间超过6到7秒,就会出现定位模式屏幕;做出某个选择后,也会立即出现定位模式屏幕。若要从任何其他屏幕返回定位模式屏幕,选择**取消**或 退出**区**。



- 1. 定位点(球)
- 2. 带有居中定位线的导向仪(方框)
- 3. 面向角指示器和数值
- 4. 面向角/倾角更新指示条
- 5. 传感器倾角
- 6. 传感器功率模式和信号强度
- 7. 传感器温度



传感器必须与导向仪配对而且二者必须都在同样的频段上,才能显示数据。若需了解更多信息,可经由DCIDIqIGuide应用程序(app)搜索"远程显示器"词条。

基本定位操作

- 1. 使方框内的目标球位于正中央,以此来确定前定位点和后定位点。标出这些 位置。
- 2. 在前定位点处扣住扳机,获得预测深度读数。会出现参考数值指示器**R**图标。如果跳过此步骤,定位线可能不会出现。
- 3. 确定定位线的方法是:使位于前定位点和后定位点之间的方框中的定位线处于正中央。参见上一页的定位模式屏幕。
- 4. 在前、后定位点两点之间的定位线处扣住扳机,可查看深度读数。
- 5. 若要提高深度/数据读数的准确度,持续扣住扳机至少5秒,启用极限模式。 若需了解更多信息,可经由DCI DigiGuide应用程序(app)搜索"极限模式" 词条。

改变传感器频段

在钻进之前的校准期间或在钻进途中,可在朝上和朝下频段之间进行切换,以克服干扰。见第6页上关于如何改变导向仪频段的说明。

地上开机方法

朝下频段的传感器开机方法是:传感器头朝下安装电池和电池盖(电池盒在上端)。朝上频段的传感器开机方法是:传感器头朝上安装电池。

地上倾斜法(装入或未装入钻头)



在此整个过程中,必须将传感器基本保持在同样的(±2)时钟位置。将已开机的传感器保持在水平位置(O±10°),等待至少5秒。将传感器向上倾斜至大约+65°(几乎垂直),等待10-18秒;然后再使其重新回到水平位置(等待时间为10-18秒)。传感器改变频段时,导向仪上的数据消失。

地下(钻进途中)10/2/7面向角法

临时取消面向角偏移功能(若已启用)。







1. 顺时针将其转动至大约 2. 顺时针将其转动至大约 3. 顺时针将其转动至大约 10±1时钟位置。等待10-18秒。 2±1时钟位置。等待10-18秒。 7±1时钟位置。等待10-18秒。

传感器在20秒之内改变频段,导向仪上的数据消失。改变了导向仪频段之后,必要时,重新启用面向角偏移功能。

改变导向仪频段

屏幕开启。随着传感器开始使用新的频段,便会开始显示数据。

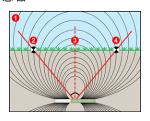
信号衰减

如果信号强度符号闪烁,则表明存在着极端的干扰。深度和定位点可能不准确,导向仪无法校准。

如果信号强度符号并没有闪烁,但在深度不超过2.4米状况下,面向角指示器上出现**A**警告符号,则属于正常,可以不用理会**A**警告符号。

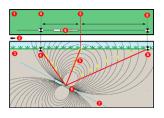
传感器信号场几何图

水平传感器



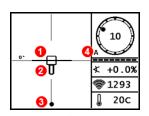
- 1. 侧视图
- 2. RLP: 后定位点
- 3. LL:定位线
- 4. FLP:前定位点

倾角传感器

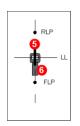


- 1. 俯视图(自顶部向下看)
- 2. 钻机
- 3. 侧视图(地下)
- 4. RLP: 后定位点
- 5. LL:定位线
- 6. 传感器
- 0. 15 您 命
- 7. 钻进路径 8. FLP:前定位点
- 当传感器有倾角时,从后定位点和前定位点到定位线的距离是不一样的。若需了解更多信息,可经由DCI DigiGuide应用程序(app)搜索"陡深钻进作业"词条。

定位模式屏幕俯视图



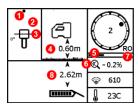
定位模式屏幕



- 1. 定位线偏航
- 2. 导向仪(方框)
- 3. 定位线 4. 衰减
- 5. 传感器
- 6. 导向仪

导向仪和传感器的实际 (定位线处的Line-in-the-Box(定位 位置 线入框))

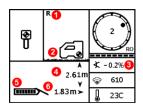
深度和预测深度读数



在定位线处扣住扳机

- 1. 定位点(前定位点或后定位点)
- 2. 俯视图
- 3. 定位线处的Line-in-the-Box(定位 线入框)
- 4. HAG开启
- 5. 极限模式定时器
- 6. 极限模式图标
- 7. 面向角偏移
- 8. 传感器深度

深度显示屏幕(定位线处的Line-in-the-Box(定位线入框))



在前定位点处扣住扳机

- 1. 参考信号锁定指示器
- 2. HAG关闭
- 3. 倾角
- 传感器预测深度*
- 5. 传感器电池的电量
- 6. 传感器与前定位点之间的水平距

*仅在前定位点有效。在后定位点无 效。

预测深度屏幕,(Ball-in-the-Box(定位球入框),仅在前定位点处)

预测深度是指传感器若继续沿目前路径和倾角运行,到达前定位点时的计算深 度。

如欲了解更多详细信息,请经由App网店将DCI DigiGuide应用程序(app)安装到您的智能设备上,或从我们的网站下载操作手册,网址:digital-control.com。可根据要求,提供纸质版操作手册。若有任何疑问,请联络当地的DCI办事处:+86.21.6432.5186,或联络美国客服部:+1.425.251.0559。

观看培训视频,请关注我公司的微信公众号 "DCI导向仪"。



🦰 微信搜一搜

Q DCI导向仪

DCI、DCI标识、DigiTrak、DigiTrak Falcon、FI、以及Target Steering是美国注册商标; Ball-in-the-Box、Ball-in-the-Box标识、Ball-in-the-Box标识、Ball-in-the-Box标识、Ball-in-the-Box标识、Ball-in-the-Box标识、Ball-in-the-Box标识、Ball-in-the-Box标识、Ball-in-the-Box标识、HAG、Max Model以及TrakStand是Digital Control Incorporated公司的普通法商标。其他商标注册正在申请中。本指南中涉及的产品受美国和外国的专利保护。详细信息请访问本公司官网; www.DigiTrak.com/patents。



4/6/2022

官网:digital-control.cn

官方微博:DCI导向仪

官方抖音:美国DCI导向仪